

Tema 4: Lenguajes recursivos y recursivamente enumerables

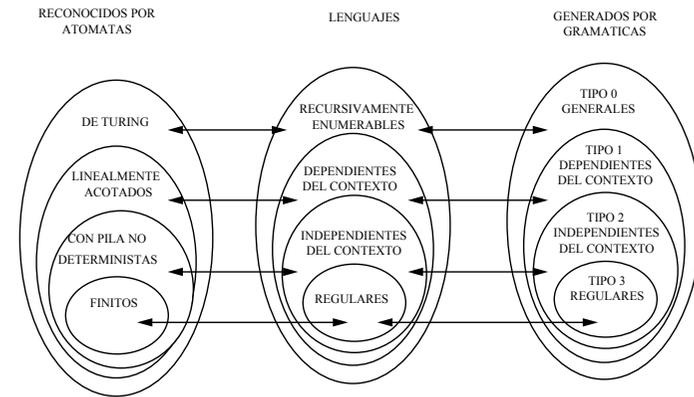


- Gramáticas generales
- Autómatas de Turing

OBJETIVOS:

- Estudiar un modelo **reconocedor**: autómatas de Turing y un modelo **generador**: gramáticas generales (o de tipo 0)
- Entender todas las **definiciones formales** que incluyen, distinguiendo sus particularidades.
- Adquirir **habilidad en la resolución de problemas** concretos de definición de lenguajes utilizando estos modelos.
- Distinguir la relación entre todas las clases de lenguajes como se recoge en la jerarquía de Chomsky.

Jerarquía de Chomsky



Gramáticas generales o de tipo 0



Elementos:

Componentes	Componentes formales
Categorías	Conjunto de no terminales N
Fuente de entrada	Alfabeto de terminales Σ

- Elemento distinguido:** $S \in N$ símbolo inicial
- Definición formal:** $G = (N, \Sigma, S, P)$ donde P es el conjunto de reglas de la forma: $\alpha \rightarrow \beta \in P$ con $\alpha \in (N \cup \Sigma)^* - \Sigma^*$, $\beta \in (N \cup \Sigma)^*$
- Paso de derivación:** (aplicación de una regla)
 $\delta_1 \Rightarrow \delta_2$ si y solo si $\delta_1 = \sigma_1 \alpha \sigma_2$, $\delta_2 = \sigma_1 \beta \sigma_2$ y $\alpha \rightarrow \beta \in P$
- Lenguaje generado:** $L(G) = \{ w \in \Sigma^* : S \xRightarrow{*} w \}$

Ejemplo de Gramática general



$G = (N, \Sigma, S, P)$ con $N = \{S, M, F, X, A, B\}$, $\Sigma = \{a, b, c\}$ y

$P:$

- $S \rightarrow c \mid McF$
- $Mc \rightarrow aMcA \mid bMcB \mid cX$
- $Aa \rightarrow aA$ $Ab \rightarrow bA$ $AF \rightarrow aF$
- $Ba \rightarrow aB$ $Bb \rightarrow bB$ $BF \rightarrow bF$
- $Xa \rightarrow aX$ $Xb \rightarrow bX$ $XF \rightarrow \epsilon$

G genera el lenguaje $L(G) = \{ w.c.w : w \in \{a,b\}^* \}$

Ejemplo de derivación en G:

$S \Rightarrow \underline{Mc}F \Rightarrow a\underline{Mc}A\underline{F} \Rightarrow aM\underline{c}aF \Rightarrow aaM\underline{c}AaF \Rightarrow aaMca\underline{A}F \Rightarrow aaM\underline{c}aaF$
 $\Rightarrow aab\underline{Mc}BaaF \Rightarrow aabMca\underline{B}aF \Rightarrow aabMcaab\underline{B}F \Rightarrow aabM\underline{c}aabBF \Rightarrow$
 $aa\underline{bc}XaaBF \Rightarrow aabca\underline{X}abF \Rightarrow aabcaab\underline{X}bF \Rightarrow aabcaab\underline{X}F \Rightarrow aabcaab$

Otros ejemplos

- $G_1 = (N, \Sigma, S, P)$ con $N = \{S, A, B\}$, $\Sigma = \{a, b\}$ y
 - $P: S \rightarrow SBA \mid a$
 - $BA \rightarrow AB$
 - $aA \rightarrow aaB$
 - $B \rightarrow b$

¿ $L(G_1)$?

$$L(G_1) = \{a^{n+1}b^{2n} : n \geq 0\}$$

- $L(G_2) = \{a^n b^n c^n : n \geq 0\}$
 ¿ G_2 ?

$G_2 = (N, \Sigma, S, P)$ con $N = \{S, A, C\}$, $\Sigma = \{a, b, c\}$ y

$P: S \rightarrow aAbc \mid \epsilon$ $Cb \rightarrow bC$
 $A \rightarrow aAbC \mid \epsilon$ $Cc \rightarrow cc$

Autómata de Turing

MEMORIA Y CINTA DE ENTRADA DIVIDIDA EN CELDAS

Cada celda un símbolo o en blanco

Cinta infinita (por ambos extremos)



Con posibilidad de moverse a derecha o izquierda

Configuraciones especiales: de inicio y fin

Autómata de Turing (AT)

Elementos

Componentes físicos	Componentes lógicos
Unidad de Proceso	Conjunto de estados Q
Fuente de entrada	Alfabeto de entrada Σ
Memoria	Alfabeto de cinta Γ con $\Sigma \subseteq \Gamma$ y con el símbolo blanco (\square)

Elementos distinguidos para la inicialización y aceptación:

- $q_0 \in Q$: estado inicial
- $F \subseteq Q$: conjunto de estados finales

Ciclo-máquina

Consultas:	Acciones:
Estado actual	Cambio de estado
Símbolo de cinta actual	Modificación de la cinta (<i>escribir</i>)
	Mover cabeza-lectora: <i>derecha (R) o izquierda (L)</i>

Definición de AT

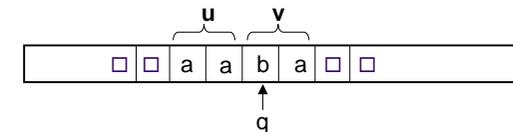
- Definición formal de AT: $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$ con f. transición

$\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{R, L\}$ (es una f. parcial)

$\delta(q\text{-actual}, \text{símb-actual}) = (\text{nuevo-q}, \text{símb-escribir}, \text{mov-cabeza})$

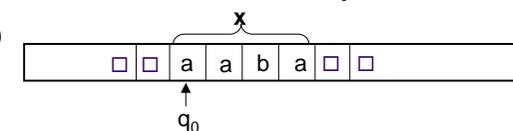
- Configuración: $(u, q, v) \in \Gamma^* \times Q \times \Gamma^*$ representando el estado actual q y la palabra en cinta uv (cabeza apunta al comienzo de v)

Ej: (aa, q, ba)



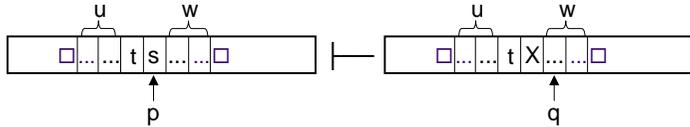
- Configuración inicial para la palabra $x \in \Sigma^*$: (ϵ, q_0, x)

Ej: $(\epsilon, q_0, aaba)$

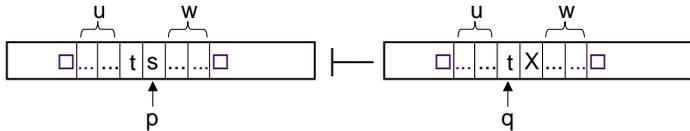


Movimientos de un AT

- Movimientos: (con $s, t, X \in \Gamma$ $u, w \in \Gamma^*$)
 $(ut, p, sw) \vdash (utX, q, w)$ si y solo si $\delta(p, s) = (q, X, R)$



- $(ut, p, sw) \vdash (u, q, tXw)$ si y solo si $\delta(p, s) = (q, X, L)$



Lenguaje aceptado por un AT

ASUMIMOS que para los estados finales no hay transiciones

- Lenguaje aceptado por M:
 $L(M) = \{ x \in \Sigma^* : \exists q \in F / (\varepsilon, q_0, x) \vdash^* (u, q, w) \text{ con } u, w \in \Gamma^* \}$

Algunos puntos importantes:

- Ante una entrada concreta $x \in \Sigma^*$, un AT puede *parar* o *no parar*
- Un AT se *para* cuando, estando en un estado actual q y con un símbolo (de cinta) actual s , no hay transición $\delta(q, s)$
- Como asumimos que para los estados finales no hay transiciones, si llegamos a un **estado final** \rightarrow **el AT se para y reconoce x**
- Si el **AT se para** y el estado actual es **no-final** \rightarrow **no reconoce x**
- La palabra de entrada $x \in \Sigma^*$ no necesita ser "leída entera" para ser reconocida (x puede ser recorrida y reescrita en ambas direcciones total o parcialmente): **u, w cualesquiera** en la configuración final.

AT para $L = \{a^n b^n c^n : n \geq 0\}$

$M = (\{q_0, q_b, q_c, q_{\square}, q_{XY}, q_M\}, \{a, b, c\}, \{a, b, c, X, Y, \square\}, \delta, q_0, \{q_M\})$

δ	a	b	c	\square	X	Y
q_0	(q_b, \square, R)	---	---	(q_M, \square, L)	(q_{XY}, \square, R)	-
q_b	R	(q_c, X, R)	---	---	R	---
q_c	---	R	(q_{\square}, Y, L)	---	-	R
q_{\square}	L	L	-	(q_0, \square, R)	L	L
q_{XY}	---	---	---	(q_M, \square, L)	R	R
q_M	---	---	---	---	---	---

AT para $L = \{w.c.w : w \in \{a,b\}^*\}$

$M = (\{q_0, q_a, q_b, q_A, q_B, q_{\#}, q_{\square}, q_M\}, \{a,b,c\}, \{a,b,c,\#, \square\}, \delta, q_0, \{q_M\})$

δ	a	b	c	\square	#
q_0	(q_a, \square, R)	(q_b, \square, R)	$(q_{\#}, c, R)$	---	-
q_a	R	R	(q_A, c, R)	---	-
q_b	R	R	(q_B, c, R)	---	-
q_A	$(q_{\square}, \#, L)$	---	---	---	R
q_B	---	$(q_{\square}, \#, L)$	---	---	R
q_{\square}	L	L	L	(q_0, \square, R)	L
$q_{\#}$	---	---	---	(q_M, \square, R)	R
q_M	---	---	---	---	---

Lenguajes Recursivos y Recursivamente Enumerables



- Sea M un autómata de Turing. Problema de decisión: $\zeta w \in L(M)$?

Posibles respuestas (sobre dicha entrada w):

- M se para en un estado final $\Rightarrow w \in L(M)$
- M se para en un estado no final $\Rightarrow w \notin L(M)$
- M no se para $\Rightarrow w \notin L(M)$

L es un lenguaje **RECURSIVO** si existe un autómata de Turing M que se para ante cualquier entrada y tal que:

- si $w \in L \Rightarrow M$ se para en un estado final
- si $w \notin L \Rightarrow M$ se para en un estado no final

L es un lenguaje **RECURSIVAMENTE ENUMERABLE** si existe un autómata de Turing M tal que:

- si $w \in L \Rightarrow M$ se para en un estado final
- si $w \notin L \Rightarrow M$ se para en un estado no final o M no se para.

Resumen Jerarquía de Chomsky



Gramáticas $G = (N, \Sigma, P, S)$	Autómatas	Lenguajes
Tipo 3 (GLDs) $A \rightarrow wB$ $A \rightarrow z$ $A \in N, z \in \Sigma^*, w \in \Sigma^+$	A. Finito $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ AFD $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$ AFN $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow \wp(Q)$ ϵ -AFN $\delta: Q \times (\Sigma \cup \{\epsilon\}) \rightarrow \wp(Q)$	Regulares
Tipo 2 $A \rightarrow \alpha$ $A \in N, \alpha \in (N \cup \Sigma)^*$	A. con pila $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$ $\delta: Q \times \Sigma \times (\Gamma \cup \{\perp\}) \rightarrow \wp(Q \times \Gamma^*)$	Independientes del contexto
Tipo 1 $\beta A \delta \rightarrow \beta \alpha \delta$ $A \in N, \alpha, \beta, \delta \in (N \cup \Sigma)^*$	A. linealmente acotado	Sensibles al contexto
Tipo 0 $\alpha \rightarrow \beta$ $\alpha \in (N \cup \Sigma)^* - \Sigma^*, \beta \in (N \cup \Sigma)^*$	A. de Turing $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$ $\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{R, L\}$	Recursivamente enumerables