

1º Dada la aplicación lineal:  $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3 / f(x, y, z, t) = (2x - y, x + y - z, z + t)$ .

a) Clasificarla.

b) Sean:

$$B_1 = \{(1, 2, -1, 0), (1, 1, 0, 2), (-1, -1, 1, 1), (0, 1, 0, 2)\}.$$

$$B_2 = \{(1, 1, 1), (0, 2, -1), (1, 3, 1)\}$$

Hallar la matriz de la aplicación en las bases  $B_1$  y  $B_2$ .

2º Estudiar el sistema:

$$\begin{cases} ax + y + z = b^2 \\ x + y + az = b \\ x + y + 2az = 2 \end{cases} \quad a, b \in \mathbb{R}.$$

3º Hallar la ecuación en forma continua de la recta proyección de:

$$r \equiv x - 2 = \frac{y}{4} = \frac{z - 1}{3} \text{ sobre el plano } x - y + 2z + 5 = 0.$$

4º Dada la matriz:

$$A = \begin{pmatrix} 5 & -1 & -1 \\ -1 & 5 & -1 \\ -1 & -1 & 5 \end{pmatrix}$$

Encontrar una base ortonormal donde la matriz asociada sea diagonal.  
Hallar la relación entre la matriz diagonal y la dada.

5º Clasificar según los distintos valores del parámetro "a" las cónicas:

$$ax^2 + ay^2 - 2xy + 4x + 4y - 1 = 0.$$

Obtener la ecuación reducida para  $a=2$ .

$$1^\circ A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ matriz de la aplicación en las bases canónicas,}$$

$r(A) = 3 \Rightarrow \dim(\text{Im}(f)) = 3 = \text{dimensión del espacio final} \Rightarrow \text{Sobre.}$   
 $\dim(\text{Ker}(f)) = 1 \Rightarrow \text{Noinyectiva.}$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ matriz de cambio de la base canónica a } B_1.$$

$$Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \text{ matriz de cambio de la base canónica a } B_2.$$

B matriz de la aplicación en las bases  $B_1$  y  $B_2$ .

$$B = Q^{-1}AP = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -2 & -1 & -6 & -10 \\ 2 & -2 & -6 & -6 \\ 2 & 3 & 4 & 8 \end{pmatrix} \text{ siendo } Q^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 5 & -1 & -2 \\ 2 & 0 & -2 \\ -3 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

$$2^\circ |A| = \begin{vmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a \\ 1 & 1 & 2a \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a \\ 0 & 0 & a \end{vmatrix} = a(a-1).$$

A matriz de los coeficientes, B matriz ampliada.

**1º Caso** si  $a \neq 0$  y  $1$ ,  $r(A)=3=r(B)=\text{número de incógnitas} \Rightarrow \text{C.Determinado.}$

**2º Caso**  $a=0$ .

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}}_A \begin{matrix} b^2 \\ b \\ 2 \end{matrix} \Rightarrow r(A) = 2$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & b^2 \\ 1 & 0 & b \\ 1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = b - 2 \Rightarrow \begin{cases} \text{i) si } b \neq 2, r(B) = 3 \Rightarrow \text{Incompatible} \\ \text{ii) si } b = 2, r(B) = 2 \Rightarrow \text{Compatible Indeterminado} \end{cases}$$

**3º Caso**  $a=1$ .

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}}_A \underbrace{\begin{pmatrix} b^2 \\ b \\ 2 \end{pmatrix}}_B \Rightarrow r(A) = 2; \begin{vmatrix} 1 & 1 & b^2 \\ 1 & 1 & b \\ 1 & 2 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & b^2 - b \\ 1 & 1 & b \\ 1 & 2 & 2 \end{vmatrix} = b(b-1) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \text{i) si } b \neq 0 \text{ y } 1, r(B) = 3 \Rightarrow \text{Incompatible.} \\ \text{ii) si } b = 0, r(B) = 2 \Rightarrow \text{Compatible Indeterminado.} \\ \text{iii) si } b = 1, r(B) = 2 \Rightarrow \text{Compatible Indeterminado.} \end{cases}$$

3º La recta no está contenida en el plano.

Si calculamos un plano que contenga a la recta y sea perpendicular al plano donde la vamos a proyectar, la solución será la intersección de los dos planos.

Haz de planos que contienen a la recta:

$(4x-y-8)+\lambda(3x-z-5)=0$ , vector director  $(4+3\lambda, -1, -\lambda)$ , eligiendo el que es perpendicular al plano:

$$(4+3\lambda, -1, -\lambda) \cdot (1, -1, 2) = 4+3\lambda+1-2\lambda=0; \lambda=-5.$$

El plano buscado es  $-11x-y+5z+17=0$ .

La recta proyección es la intersección de los planos:

$$\begin{cases} -11x - y + 5z + 17 = 0 \\ x - y + 2z + 5 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{4}z + 1 \\ y = \frac{9}{4}z + 6 \Rightarrow \frac{x-1}{1} = \frac{y-6}{9} = \frac{z}{4} \\ z = z \end{cases}$$

4º Es una matriz simétrica por lo tanto siempre es diagonalizable.

$$\begin{vmatrix} 5-\lambda & -1 & -1 \\ -1 & 5-\lambda & -1 \\ -1 & -1 & 5-\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 6-\lambda & -1 & -1 \\ 0 & 5-\lambda & -1 \\ -6+\lambda & -1 & 5-\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 6-\lambda & -1 & -1 \\ 0 & 5-\lambda & -1 \\ 0 & -2 & 4-\lambda \end{vmatrix} =$$

$$= (6-\lambda)(\lambda-3)(\lambda-6) = 0.$$

$$\lambda = 3.$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} -x + 2y = z \\ -x - y = -2z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = z \\ y = z \end{cases} \Rightarrow$$

$\text{Ker}(f - 3\lambda) = \{(z, z, z), z \in \mathbb{R}\}$ . Un vector propio  $(1, 1, 1)$ .

$$\lambda = 6.$$

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x + y + z = 0.$$

$\text{Ker}(f - 6\lambda) = \{(-y - z, y, z), y, z \in \mathbb{R}\}$ . Un vector propio  $(-1, 1, 0)$ .

El otro deberá cumplir  $(-y - z, y, z) \cdot (-1, 1, 0) = 0 \Rightarrow 2y = -z$ , por ejemplo el  $(1, 1, -2)$ .

$$\text{La base ortonormal} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1), \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1, 0), \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 1, -2) \right\}$$

$$D = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}; P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{-2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \text{ es ortogonal} \Rightarrow P^{-1} = P^t.$$

$$D = P^t \cdot A \cdot P$$

5º La matriz de las cónicas:

$$A = \begin{pmatrix} a & -1 & 2 \\ -1 & a & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}; |A| = \begin{vmatrix} a+1 & -1-a & 0 \\ -1 & a & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a+1 & 0 & 0 \\ -1 & a-1 & 2 \\ 2 & 4 & -1 \end{vmatrix} = (a+1)(-a-7).$$

1º Caso:  $a = -1$ .

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 2 \\ -1 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow r(A) = 2 \Rightarrow \text{Dos rectas.}$$

2º Caso:  $a = -7$ .

$$A = \begin{pmatrix} -7 & -1 & 2 \\ -1 & -7 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow r(A) = 2 \Rightarrow \text{Dos rectas.}$$

3º Caso:  $a \neq -1$  y  $-7 \Rightarrow$  Cónicas no degeneradas.

$A_{33} = a^2 - 1$ , estudiando el signo:

$(-\infty, -1)$  positivo

$(-1, 1)$  negativo

$(1, \infty)$  positivo

Conclusión:

Elipses  $(-\infty, -7) \cup (-7, -1) \cup (1, \infty)$ .

Parábola  $a = 1$ .

Hipérbolas  $(-1, 1)$ .

Ecuación reducida para  $a=2$ .

Sabemos que es una elipse:  $C_1x^2 + C_2y^2 + C_3 = 0$ .

Poniendo los invariantes:

$$\left. \begin{array}{l} |A| = -27 = C_1C_2C_3. \\ 4 = C_1 + C_2. \\ 3 = C_1C_2 \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} C_3 = -9 \\ C_1 = 3, 1 \\ C_2 = 1, 3 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} 3x^2 + y^2 = 9 \\ x^2 + 3y^2 = 9 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \frac{x^2}{3} + \frac{y^2}{9} = 1. \\ \frac{x^2}{9} + \frac{y^2}{3} = 1. \end{array} \right.$$